

**Факультатив. Сравнение формул для энергии электрического и магнитного полей.**

Электричество

$$W = \frac{1}{2} \sum_{\substack{i,k \\ i \neq k}} \frac{q_k q_i}{r_{ki}} \quad (\text{в вакууме})$$

$$\frac{1}{r_{ki}} = \frac{1}{|\vec{r}_k - \vec{r}_i|}$$

$$W = \frac{1}{2} \sum_i q_i \varphi_i$$

(сумма по свободным зарядам)

$$W = \frac{1}{2} \int_V \rho \varphi \cdot dV$$

(по свободным зарядам)

$$w = \frac{\varepsilon E^2}{8\pi}$$

$$w = \frac{(\vec{D}, \vec{E})}{8\pi}$$

$$dw = \frac{1}{4\pi} (\vec{E}, d\vec{D})$$

Магнетизм

$$W = \frac{1}{2} \sum_{k,i} \frac{I_k I_i}{c^2} L_{ki}$$

$$L_{ki} = \oint_{l_k} \oint_{l_i} \frac{(d\vec{l}_k, d\vec{l}_i)}{|\vec{r}_k - \vec{r}_i|} \quad (\text{в вакууме})$$

$$W = \frac{1}{2} \sum_i \frac{I_i}{c} \Phi_i$$

(сумма по токам проводимости)

$$W = \frac{1}{2c} \int_V (\vec{j}, \vec{A}) \cdot dV$$

(по токам проводимости)

$$w = \frac{\mu H^2}{8\pi}$$

$$w = \frac{(\vec{B}, \vec{H})}{8\pi}$$

$$dw = \frac{1}{4\pi} (\vec{H}, d\vec{B})$$

**Экзамен. Гипотеза Максвелла о токах смещения.**

Не путайте токи смещения со связанными токами намагниченных сред.

Рассмотрим дивергенцию равенства  $rot(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j}$ .

Дивергенция левой части равенства равна нулю:

$$div(rot(\vec{H})) = (\vec{\nabla}, [\vec{\nabla}, \vec{H}]) = (\vec{H}, [\vec{\nabla}, \vec{\nabla}]) = 0.$$

Дивергенция правой части не равна нулю при  $\frac{\partial \rho}{\partial t} \neq 0$ :

$$div\left(\frac{4\pi}{c} \vec{j}\right) = \frac{4\pi}{c} div(\vec{j}) = \frac{4\pi}{c} \cdot \left(-\frac{\partial \rho}{\partial t}\right) \neq 0.$$

Чтобы обобщить уравнение  $rot(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j}$  на случай  $\frac{\partial \rho}{\partial t} \neq 0$  можно

предположить, что

$$rot(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \vec{X}, \quad \text{где } \vec{X} \text{ — необходимая поправка к уравнению}$$

магнитостатики.

$$\operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \vec{X} \quad \Rightarrow$$

$$0 = \operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{H})) = \operatorname{div}\left(\frac{4\pi}{c} \vec{j} + \vec{X}\right) = \frac{4\pi}{c} \operatorname{div}(\vec{j}) + \operatorname{div}(\vec{X}).$$

Учтем, что  $\operatorname{div}(\vec{j}) = -\frac{\partial \rho}{\partial t}$  и получим

$$0 = -\frac{4\pi}{c} \cdot \frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\vec{X})$$

Учтем теперь, что  $4\pi\rho = \operatorname{div}(\vec{D})$  и получим

$$0 = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial(\operatorname{div}(\vec{D}))}{\partial t} + \operatorname{div}(\vec{X}) = \operatorname{div}\left(\vec{X} - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}\right) = 0 \quad .$$

Из того, что дивергенция некоторого поля равна нулю, вовсе не следует, что само поле равно нулю. Например,  $\operatorname{div}(\vec{B}) = 0$ , что не означает равенства нулю магнитного поля  $\vec{B}$ .

Максвелл сделал предположение, что  $\vec{X} - \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = 0 \quad \Rightarrow$

$\vec{X} = \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ , которое не обязательно следует из того, что

$\operatorname{div}(\vec{X}) = \operatorname{div}\left(\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}\right)$ . Таким образом Максвелл получил:

$$\operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

Максвелл ввел понятие токов смещения  $\vec{j}_{см} \equiv \frac{1}{4\pi} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$ , тогда

$$\operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} (\vec{j} + \vec{j}_{см})$$

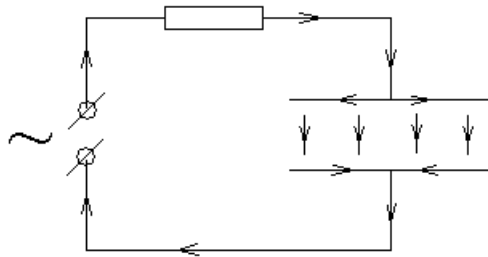
Токи смещение, потому что они выражаются через вектор электрического смещения  $\vec{D}$ .

Аналогично  $\mathcal{E}_{инд} = -\frac{1}{c} \frac{d\Phi_B}{dt}$  — ЭДС индукции выражается через вектор магнитной индукции  $\vec{B}$ .

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} (\vec{j} + \vec{j}_{см}) \\ \operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{H})) = 0 \end{array} \right. \Rightarrow \operatorname{div}(\vec{j} + \vec{j}_{см}) = 0 \Rightarrow \Phi_{\vec{j} + \vec{j}_{см}} = 0 \quad \text{—}$$

поток вектора  $\vec{j} + \vec{j}_{см}$  через любую замкнутую поверхность равен нулю. Тогда линии суммы токов проводимости и токов смещения замкнуты (не рвутся).

Например, в следующей схеме линии токов проводимости замыкаются линиями токов смещения внутри конденсатора.



### Экзамен. Система уравнений Максвелла.

(один из основных вопросов курса)

Уравнения Максвелла справедливы для переменных электромагнитных полей.

$$\left\{ \begin{array}{l} \operatorname{div}(\vec{D}) = 4\pi\rho \\ \operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \operatorname{div}(\vec{B}) = 0 \\ \operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{array} \right. \quad \text{— система уравнений Максвелла в}$$

дифференциальной форме.

Для решения задач обычно удобнее использовать те же уравнения Максвелла только в интегральной форме:

$$\left\{ \begin{array}{l} \oint_S (\vec{D}, d\vec{S}) = 4\pi Q \\ \oint_l E_l dl = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \int_S (\vec{B}, d\vec{S}) \\ \oint_S (\vec{B}, d\vec{S}) = 0 \\ \oint_l H_l dl = \frac{4\pi}{c} I + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \int_S (\vec{D}, d\vec{S}) \end{array} \right.$$

Прокомментируем каждое из 4-х уравнений.

Первое из уравнений Максвелла можно записать в виде  $\Phi_D = 4\pi Q$ . Для полей независящих от времени — это электростатическая теорема Гаусса. Для переменных полей теорема не может быть доказана, но Максвелл предположил, что равенство остается верным и для переменных полей. Все следствия из этого предположения согласуются с опытом.

Второе уравнение  $rot(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$  — интерпретация Максвелла закона электромагнитной индукции Фарадея  $\mathcal{E}_{инд} = -\frac{1}{c} \frac{d\Phi_B}{dt}$ . Заметим, что закон Фарадея содержит полную производную, а уравнение Максвелла в интегральной форме  $\oint_l E_l dl = -\frac{1}{c} \frac{\partial}{\partial t} \int_S (\vec{B}, d\vec{S})$  содержит частную производную от потока  $\Phi_B = \int_S (\vec{B}, d\vec{S})$  по времени. Дело в том, что изменение потока при движущемся контуре дает вклад в ЭДС индукции  $\mathcal{E}_{инд} = \mathcal{E} \equiv \oint_l (\vec{E}_{стор}, d\vec{l})$  через силы Лоренца  $\vec{F}_L$ , которые рассматриваются, как сторонние силы с напряженностью  $\vec{E}_{стор} = \frac{\vec{F}_L}{q} = \frac{1}{c} [\vec{V}, \vec{B}]$ , но не дает вклад в циркуляцию  $\oint_l (\vec{E}, d\vec{l})$  поля  $\vec{E}$ . В циркуляцию дает вклад только частная производная по времени от потока  $\Phi_B = \int_S (\vec{B}, d\vec{S})$ .

Третье уравнение  $\Phi_B = 0$  означает отсутствие магнитных зарядов.

Четвертое уравнение  $\oint_l H_l dl = \frac{4\pi}{c} I + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \int_S (\vec{D}, d\vec{S})$  представляет собой теорему о циркуляции поля в магнитостатике дополненное токами смещения Максвелла.

Чтобы уравнения имело смысл решать относительно электрического и магнитного полей, нужно дополнить их так называемыми материальными связями:

$$\begin{cases} \vec{D} = \varepsilon \vec{E} \\ \vec{B} = \mu \vec{H} \end{cases}$$

Кроме того, заряды и токи связаны уравнением непрерывности:

$$div(\vec{j}) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0.$$

В некоторых случаях уравнения можно дополнить законом Ома  $\vec{j} = \lambda \vec{E}$ , если он выполняется, и если токи не заданы явным образом.

$$\text{В системе СИ: } \begin{cases} \operatorname{div}(\vec{D}) = \rho \\ \operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \operatorname{div}(\vec{B}) = 0 \\ \operatorname{rot}(\vec{H}) = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{cases} .$$

$$\text{В системе СИ: } \begin{cases} \vec{D} = \varepsilon_0 \varepsilon \vec{E} \\ \vec{B} = \mu_0 \mu \vec{H} \\ \operatorname{div}(\vec{j}) + \frac{\partial \rho}{\partial t} = 0 \\ \vec{j} = \lambda \vec{E} \end{cases} .$$

Факультативная вставка.

Система уравнений Максвелла избыточна. В ней есть лишние уравнения.

Дело в том, что уравнения  $\begin{cases} \operatorname{div}(\vec{D}) = 4\pi\rho \\ \operatorname{div}(\vec{B}) = 0 \end{cases}$  не нужны, так как являются

следствием другой пары уравнений  $\begin{cases} \operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{cases}$ .

И действительно. Рассмотрим дивергенцию от уравнения

$$\operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} .$$

Дивергенция ротора любого поля равна нулю:

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{E})) = (\vec{\nabla}, [\vec{\nabla}, \vec{E}]) = (\vec{E}, [\vec{\nabla}, \vec{\nabla}]) = (\vec{E}, 0) = 0, \text{ где использовано то, что}$$

циклическая перестановка векторов в смешанном скалярно-векторном произведении  $(\vec{\nabla}, [\vec{\nabla}, \vec{E}])$  не изменяет его величину. Тогда

$$0 = \operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{E})) = \operatorname{div}\left(-\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}\right) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div}(\vec{B}) \quad \Rightarrow$$

$$-\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div}(\vec{B}) = 0 \quad \Rightarrow \quad \operatorname{div}(\vec{B}) = \text{const} \text{ — дивергенция поля } \vec{B}$$

не изменяется со временем.

Если когда-то в рассматриваемой области не было магнитного поля  $\vec{B}$ , то и его дивергенция была равна нулю  $\operatorname{div}(\vec{B}) = 0$ , а затем дивергенция не могла измениться. Следовательно,

$$\operatorname{div}(\vec{B}) = 0.$$

Аналогично из уравнения  $\operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$  можно получить, что

$$\operatorname{div}(\vec{D}) = 4\pi\rho.$$

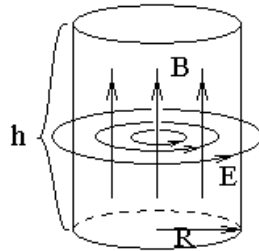
Конец факультативной вставки.

### Экзамен. Токи Фуко.

Токи Фуко — это те же токи индукции только в сплошном проводнике, а не в проводящем контуре, как обычные токи индукции.

Рассмотрим проводящий цилиндр в однородном переменном магнитном поле  $B = B_0 \cdot \cos(\omega t)$ , которое направлено вдоль оси цилиндра.

Переменное магнитное поле является источником вихревого электрического поля



$$\operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \quad \Leftrightarrow \quad \oint_l E_l dl = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \Phi_B}{\partial t} \quad \Rightarrow$$

$$E \cdot 2\pi r = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} (\pi r^2 B) \quad \Rightarrow$$

$$E = -\frac{r}{2c} \cdot \frac{\partial B}{\partial t} = -\frac{r}{2c} \cdot \frac{\partial (B_0 \cdot \cos(\omega t))}{\partial t} = \frac{B_0 \omega}{2c} \cdot r \cdot \sin(\omega t) \Rightarrow$$

$$E = \frac{B_0 \omega}{2c} \cdot r \cdot \sin(\omega t).$$

Это электрическое поле вызывает токи Фуко

$$j = \lambda E = \frac{\lambda B_0 \omega}{2c} \cdot r \cdot \sin(\omega t).$$

$$\text{В системе СИ: } j = \lambda E = \frac{\lambda B_0 \omega}{2} \cdot r \cdot \sin(\omega t).$$

-----  
Интересно рассмотреть среднюю мощность ленц-джоулева тепла, идущего на нагрев цилиндра.

Пусть  $\langle \nu \rangle$  — среднее по времени и по объему значение объемной плотности мощности ленц-джоулева тепла.

$$v = (\vec{j}, \vec{E}) = \lambda E^2 = \frac{\lambda \omega^2 B_0^2}{4c^2} r^2 \sin^2(\omega t) \text{ — объемная плотность мощности в}$$

соответствии с законом Джоуля — Ленца в дифференциальной форме.

Усреднение по времени множителя синус в квадрате дает:

$\langle \sin^2(\omega t) \rangle_t = \frac{1}{2}$ . И действительно,  $\sin$  и  $\cos$  отличаются только сдвигом фаз на  $\frac{\pi}{2}$ , тогда средние значения их квадратов равны, а сумма средних значений

квадратов равна единице, так как  $\sin^2(\omega t) + \cos^2(\omega t) = 1$ .

Тогда

$$\langle v \rangle_t = \frac{\lambda \omega^2 B_0^2}{8c^2} r^2 \text{ — среднее по времени значение объемной плотности}$$

мощности ленц-джоулева тепла. Осталось усреднить эту величину по объему цилиндра.

$$\langle v \rangle = \int_V \langle v \rangle_t \frac{dV}{V} = \frac{\int_V \langle v \rangle_t dV}{V}$$

Для вычисления интеграла мысленно разобьем объем цилиндра цилиндрическими поверхностями с близкими радиусами, тогда

$$\begin{aligned} \int_V \langle v \rangle_t dV &= \int_0^R \langle v \rangle_t h \cdot 2\pi r dr = \int_0^R \frac{\lambda \omega^2 B_0^2}{8c^2} r^2 h \cdot 2\pi r dr = \\ &= \frac{\pi \lambda \omega^2 B_0^2 h}{4c^2} \cdot \int_0^R r^3 dr = \frac{\pi \lambda \omega^2 B_0^2 h}{4c^2} \cdot \frac{R^4}{4} = \frac{\pi \lambda \omega^2 B_0^2 h}{16c^2} R^4 \quad \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\langle v \rangle = \frac{1}{V} \cdot \int_V \langle v \rangle_t dV = \frac{1}{h \cdot \pi R^2} \cdot \frac{\pi \lambda \omega^2 B_0^2 h}{16c^2} R^4 = \frac{\lambda \omega^2 B_0^2}{16c^2} R^2 \sim R^2 \quad \Rightarrow$$

чем больше радиус цилиндра  $R$ , тем сильнее нагрев в единице объема.

Качественно такой результат можно объяснить тем, что в случае большого радиуса цилиндра токам Фуко есть, где разбежаться.

-----

Сердечник трансформатора делают наборным из большого числа тонких пластин, чтобы уменьшить потери на нагрев сердечника токами Фуко.

Дело в том, что если в первичную обмотку трансформатора подать переменное напряжение, то в сердечнике возникает переменное магнитное поле и токи Фуко.

В наборном сердечнике им трудно разбежаться.

$$\text{В системе СИ: } \langle v \rangle = \frac{\lambda B_0^2 \omega^2}{16} R^2$$

## Экзамен. Вектор Пойнтинга.

(вектор Умова — Пойнтинга)

Вектор Пойнтинга — это плотность потока энергии электромагнитного поля или энергия, которая в единицу времени протекает через единичную площадку, перпендикулярную направлению движения энергии.

Энергия в некотором объеме уменьшается, если она вытекает через границу объема.

Объемная плотность энергии электромагнитного поля равна сумме энергий электрического и магнитного полей:

$$w = \frac{(\vec{D}, \vec{E})}{8\pi} + \frac{(\vec{B}, \vec{H})}{8\pi}.$$

Рассмотрим изменение энергии, например, электрического поля:

$$dw = d\left(\frac{(\vec{D}, \vec{E})}{8\pi}\right) = \frac{1}{8\pi} \left\{ (\vec{D}, d\vec{E}) + (\vec{E}, d\vec{D}) \right\}.$$

Два слагаемых в этой сумме одинаковы по величине. И действительно, для линейного, возможно, анизотропного диэлектрика

$$\vec{D} = \hat{\epsilon} \vec{E} \quad \Rightarrow \quad D_k = \sum_i \epsilon_{ki} E_i \quad \Rightarrow$$

$$(\vec{D}, d\vec{E}) = \sum_k D_k dE_k = \sum_k \left( \sum_i \epsilon_{ki} E_i \right) dE_k = \sum_{k,i} \epsilon_{ki} E_i dE_k$$

$$(\vec{E}, d\vec{D}) = \sum_i E_i dD_i = \sum_i E_i d\left( \sum_k \epsilon_{ik} E_k \right) = \sum_{k,i} \epsilon_{ik} E_i dE_k$$

С учетом  $\epsilon_{ki} = \epsilon_{ik}$  получаем  $(\vec{D}, d\vec{E}) = (\vec{E}, d\vec{D})$ . Тогда

$$dw = \frac{1}{4\pi} (\vec{E}, d\vec{D}).$$

Аналогично для энергии магнитного поля  $dw = \frac{1}{4\pi} (\vec{H}, d\vec{B})$ .

$dw = \frac{1}{4\pi} \cdot \left\{ (\vec{E}, d\vec{D}) + (\vec{H}, d\vec{B}) \right\}$  — изменение объемной плотности энергии

электромагнитного поля. Эта формула справедлива в более общем случае, чем

исходная формула  $w = \frac{(\vec{D}, \vec{E})}{8\pi} + \frac{(\vec{B}, \vec{H})}{8\pi}$ . Формула  $dw = \frac{1}{4\pi} \cdot \left\{ (\vec{E}, d\vec{D}) + (\vec{H}, d\vec{B}) \right\}$

справедлива и в случае нелинейной зависимости индукции поля от напряженности и в случае гистерезисной зависимости.

Тогда  $\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{1}{4\pi} \cdot \left\{ \left( \vec{E}, \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \right) + \left( \vec{H}, \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \right) \right\}$ , куда в правую часть производные

по времени можно подставить из уравнений Максвелла



$$\begin{cases} \operatorname{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \\ \operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \end{cases} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} = c \cdot \operatorname{rot}(\vec{H}) - 4\pi \vec{j} \\ \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -c \cdot \operatorname{rot}(\vec{E}) \end{cases} \Rightarrow$$

$$\frac{\partial w}{\partial t} = \frac{1}{4\pi} \left\{ (\vec{E}, c \cdot \operatorname{rot}(\vec{H}) - 4\pi \vec{j}) + (\vec{H}, -c \cdot \operatorname{rot}(\vec{E})) \right\} \Rightarrow$$

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{E}, \vec{j}) + \frac{c}{4\pi} \left\{ -(\vec{E}, \operatorname{rot}(\vec{H})) + (\vec{H}, \operatorname{rot}(\vec{E})) \right\} \Rightarrow$$

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{E}, \vec{j}) + \frac{c}{4\pi} \left\{ -(\vec{E}, [\vec{\nabla}, \vec{H}]) + (\vec{H}, [\vec{\nabla}, \vec{E}]) \right\}$$

Здесь подчеркнуты величины, на которые действует оператор дифференцирования  $\vec{\nabla}$ .

В обоих смешанных скалярно-векторных произведениях сделаем циклические перестановки векторов так, чтобы вектор  $\vec{\nabla}$  оказался на первом месте, а затем в первом векторном произведении поменяем местами векторы с изменением знака произведения. Тогда

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{j}, \vec{E}) + \frac{c}{4\pi} \left\{ (\vec{\nabla}, [\vec{E}, \vec{H}]) + (\vec{\nabla}, [\vec{E}, \vec{H}]) \right\}.$$

Два слагаемых в фигурных скобках можно объединить, как производную от произведения:

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{j}, \vec{E}) + \frac{c}{4\pi} (\vec{\nabla}, [\vec{E}, \vec{H}]),$$

где убраны подчеркивания, так как производные берутся от всех величин, которые стоят за знаком производной  $\vec{\nabla}$ .

Скалярное произведение вектора  $\vec{\nabla}$  на какой-либо другой вектор — это дивергенция другого вектора, тогда

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{j}, \vec{E}) + \operatorname{div} \left( \frac{c}{4\pi} [\vec{E}, \vec{H}] \right).$$

Тогда

$$-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{j}, \vec{E}) + \operatorname{div}(\vec{S}), \text{ где } \vec{S} \equiv \frac{c}{4\pi} \cdot [\vec{E}, \vec{H}] \text{ — вектор Пойнтинга. Эти два}$$

равенства нужно помнить к экзамену.

Из равенства  $-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{j}, \vec{E}) + \operatorname{div}(\vec{S})$  виден физический смысл вектора Пойнтинга  $\vec{S}$ . Чтобы его понять рассмотрим объем, в котором нет потерь на

ленц-джоулево тепло, то есть  $(\vec{j}, \vec{E}) = 0$ . Тогда получим равенство  $\frac{\partial w}{\partial t} + \text{div}(\vec{S}) = 0$ . Рассмотрим другое, но очень похожее равенство  $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \text{div}(\vec{j}) = 0$ . Это равенство следует, из закона сохранения заряда. Если объемная плотность заряда уменьшается, то заряд вытекает из объема, так что  $\vec{j}$  — плотность потока заряда, то есть заряд, протекающий в единицу времени через единичную площадку перпендикулярную току заряда. Равенство  $\frac{\partial w}{\partial t} + \text{div}(\vec{S}) = 0$  с учетом закона сохранения энергии можно прочесть аналогично. Если объемная плотность энергии уменьшается, то энергия вытекает из объема, так что  $\vec{S}$  — плотность потока энергии, то есть энергия, протекающая в единицу времени через единичную площадку перпендикулярную току энергии.

Факультативная вставка.

В системе СИ:  $\vec{S} \equiv [\vec{E}, \vec{H}]$ .

Равенство  $-\frac{\partial w}{\partial t} = (\vec{j}, \vec{E}) + \text{div}(\vec{S})$  можно уточнить с учетом возможных сторонних сил с напряженностью  $\vec{E}_{\text{стор}}$ .

Рассмотрим закон Джоуля — Ленца в дифференциальной форме с учетом сторонних сил:

$$\nu = (\vec{j}, \vec{E} + \vec{E}_{\text{стор}}) \quad \Rightarrow \quad (\vec{j}, \vec{E}) = \nu - (\vec{j}, \vec{E}_{\text{стор}}) \quad \Rightarrow$$

$$(\vec{j}, \vec{E}_{\text{стор}}) - \frac{\partial w}{\partial t} = \nu + \text{div}(\vec{S})$$

Это же уравнение в интегральной форме примет следующий вид:

$$\sum_i \mathcal{E}_i I_i - \frac{\partial W}{\partial t} = N + \oint_S \left( \frac{c}{4\pi} [\vec{E}, \vec{H}], d\vec{S} \right),$$

где в единицу времени энергия ЭДС и энергия поля расходуются на нагрев (ленц-джоулево тепло) и вытекает через границу объема. Здесь  $\mathcal{E}_i$  — любые ЭДС, кроме ЭДС индукции, работа которых учитывается изменением энергии электромагнитного поля.

Из последней формулы также следует физический смысл вектора Пойнтинга. Вектор Пойнтинга — это плотность потока энергии или энергия, которая в единицу времени протекает через единичную площадку перпендикулярную направлению движения энергии.

Заметим, что для одного фотона

$$\left. \begin{aligned} W &= mc^2 \\ p &= mc \end{aligned} \right\} \Rightarrow p = \frac{W}{c} = \frac{h\nu}{c}.$$

Из равенств  $\begin{cases} \vec{S} = \frac{c}{4\pi} [\vec{E}, \vec{H}] \\ p = \frac{W}{c} \end{cases}$  следует, что

$\frac{\vec{S}}{c} = \frac{1}{4\pi} [\vec{E}, \vec{H}]$  — плотность потока импульса.

Конец факультативной вставки.