

Переменные электромагнитные поля.

Факультатив. Потенциалы переменных электромагнитных полей.

$$\vec{B} = \text{rot}(\vec{A})$$

Для постоянных магнитных полей это равенство доказывается, а для переменных — это определение векторного потенциала \vec{A} .

Рассмотрим одно из уравнений системы Максвелла:

$$\text{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \text{rot}(\vec{A}) = -\text{rot}\left(\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}\right) \Rightarrow$$

$$\text{rot}\left(\vec{E} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}\right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \text{существует } \varphi \text{ такое, что}$$

$$\vec{E} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} = -\vec{\nabla} \varphi \quad \text{— это определение скалярного потенциала } \varphi \text{ для}$$

переменных электромагнитных полей. Это определение потенциала не имеет прежнего смысла — энергии единичного заряда.

Итак, определение потенциалов переменного электромагнитного поля имеет вид:

$$\begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla} \varphi - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \text{rot}(\vec{A}) \end{cases}$$

Заметим, что это определение превращается в обычное определение потенциалов электростатики и магнитостатики в случае постоянных полей \vec{E} и \vec{B} .

Факультатив. Дифференциальные уравнения для потенциалов электромагнитного поля.

Подставим определение потенциалов (φ, \vec{A}) в уравнения Максвелла вместо полей \vec{E} и \vec{B} и получим дифференциальные уравнения для потенциалов.

$$1). \text{rot}(\vec{E}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$$

При подстановке определения потенциалов в это уравнение оно превращается в тождество, так как из этого уравнения было получено определение потенциала φ .

$$2). \text{div}(\vec{B}) = 0$$

При подстановке определения потенциала $\vec{B} = \text{rot}(\vec{A})$ второе уравнение так же превращается в тождество, так как дивергенция ротора любого поля равна нулю. И действительно:

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(\vec{A})) = (\vec{\nabla}, [\vec{\nabla}, \vec{A}]) = (\vec{A}, [\vec{\nabla}, \vec{\nabla}]) = (\vec{A}, 0) = 0.$$

$$3). \operatorname{div}(\vec{D}) = 4\pi\rho$$

Рассмотрим электромагнитное поле в однородной изотропной среде
 $\begin{cases} \varepsilon = \text{const} \\ \mu = \text{const} \end{cases}$. Вакуум $\begin{cases} \varepsilon = 1 \\ \mu = 1 \end{cases}$ будет частным случаем этого рассмотрения.

$$4\pi\rho = \operatorname{div}(\vec{D}) = \operatorname{div}(\varepsilon\vec{E}) = \varepsilon \cdot \operatorname{div}(\vec{E}) = \varepsilon \cdot \operatorname{div}\left(-\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}\right) = -\varepsilon \cdot (\vec{\nabla}, \vec{\nabla}\varphi) - \frac{\varepsilon}{c} \cdot \frac{\partial}{\partial t} \operatorname{div}(\vec{A})$$

$$\text{Здесь } (\vec{\nabla}, \vec{\nabla}\varphi) = \Delta\varphi \quad \Rightarrow$$

$\Delta\varphi + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial(\operatorname{div}(\vec{A}))}{\partial t} = -\frac{4\pi}{\varepsilon}\rho$ — одно из дифференциальных уравнений для потенциалов (φ, \vec{A}) .

$$4). \operatorname{rot}(\vec{H}) = \frac{4\pi}{c} \vec{j} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$$

Умножим уравнение на μ и получим

$$\operatorname{rot}(\vec{B}) = \frac{4\pi\mu}{c} \vec{j} + \frac{\varepsilon\mu}{c} \cdot \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}, \text{ подставим сюда определение потенциалов и}$$

получим

$$\operatorname{rot}(\operatorname{rot}(\vec{A})) = \frac{4\pi\mu}{c} \vec{j} - \frac{\varepsilon\mu}{c} \cdot \frac{\partial \vec{\nabla}\varphi}{\partial t} - \frac{\varepsilon\mu}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2}$$

С другой стороны

$$\operatorname{rot}(\operatorname{rot}(\vec{A})) = [\vec{\nabla}, [\vec{\nabla}, \vec{A}]] = \vec{\nabla}(\vec{\nabla}, \vec{A}) - \vec{A}(\vec{\nabla}, \vec{\nabla}) = \operatorname{grad}(\operatorname{div}(\vec{A})) - \Delta\vec{A}$$

Здесь двойное векторное произведение преобразовано по правилу "бац минус цап".

Приравнявая правые части последних двух равенств, получим

$$\Delta\vec{A} - \operatorname{grad}(\operatorname{div}(\vec{A})) - \frac{\varepsilon\mu}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} - \frac{\varepsilon\mu}{c} \cdot \operatorname{grad}\left(\frac{\partial\varphi}{\partial t}\right) = -\frac{4\pi\mu}{c} \vec{j}$$

Это второе дифференциальное уравнение для потенциалов (φ, \vec{A}) .

Векторное уравнение — это три уравнения для проекций. Вместе с первым уравнением получаем 4-е дифференциальные уравнения для 4-х неизвестных (φ, \vec{A}) . Обычно систему дифференциальных уравнений, как и систему простых алгебраических уравнений, имеет смысл решать в том случае, если число уравнений совпадает с числом неизвестных.

Факультатив. Калибровки потенциалов.

В определении потенциалов

$$\begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \text{rot}(\vec{A}) \end{cases}$$

остался некоторый произвол.

Разные варианты устранения произвола — это и есть разные калибровки потенциалов.

Если $\varphi \xrightarrow{r \rightarrow \infty} 0$, то из первого уравнения определений потенциалов скалярный потенциал единственным образом находится через векторный потенциал \vec{A} и электрическое поле \vec{E} .

И действительно, из

$$\vec{\nabla}\varphi = -\vec{E} - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}$$

следует

$$\varphi(\vec{r}) = \int_{\vec{r}}^{\infty} \left(\vec{E} + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t}, d\vec{l} \right)$$

аналогично тому, как в электростатике из $\vec{\nabla}\varphi = -\vec{E}$ следует

$$\varphi(\vec{r}) = \int_{\vec{r}}^{\infty} (\vec{E}, d\vec{l}).$$

Следовательно, если векторный потенциал \vec{A} определен однозначно, то и скалярный потенциал φ находится без произвола.

Таким образом, весь произвол в определении потенциалов — это произвол в определении векторного потенциала \vec{A} равенством $\vec{B} = \text{rot}(\vec{A})$.

Рассмотрим два разных векторных потенциала \vec{A}_1 и \vec{A}_2 , соответствующих одному и тому же магнитному полю \vec{B} :

$$\vec{B} = \text{rot}(\vec{A}_1) = \text{rot}(\vec{A}_2).$$

Обозначим $\vec{Y} \equiv \vec{A}_2 - \vec{A}_1$. Тогда $\text{rot}(\vec{Y}) \equiv \text{rot}(\vec{A}_2) - \text{rot}(\vec{A}_1) = 0$.

Если ротор векторного поля \vec{Y} равен нулю, то всегда существует скалярное поле X такое, что

$$\vec{Y} = -\vec{\nabla}X \quad \Rightarrow \quad \vec{A}_2 = \vec{A}_1 - \vec{\nabla}X.$$

То есть два векторных потенциала, соответствующих одному полю \vec{B} , могут отличаться только на градиент скалярной функции.

И, наоборот, если \vec{A}_1 — векторный потенциал для поля $\vec{B} = \text{rot}(\vec{A}_1)$, то добавление к векторному потенциалу \vec{A}_1 градиента любой скалярной функции

$\vec{A}_2 = \vec{A}_1 - \vec{\nabla}X$ оставит неизменным соответствие векторного потенциала полю $\vec{B} = \text{rot}(\vec{A}_2)$, так как

$$\text{rot}(\vec{A}_2) = \text{rot}(\vec{A}_1 - \vec{\nabla}X) = \text{rot}(\vec{A}_1) - [\vec{\nabla}, \vec{\nabla}X] = \text{rot}(\vec{A}_1) - [\vec{\nabla}, \vec{\nabla}]X = \text{rot}(\vec{A}_1) = \vec{B}.$$

Следовательно, произвол в определении \vec{A} такой и только такой, что $\vec{A}_2 = \vec{A}_1 - \vec{\nabla}X$, где X — любая функция координат и времени.

Рассмотри теперь, каков при этом произвол в величине $\text{div}(\vec{A})$.

$$\text{div}(\vec{A}_2) = \text{div}(\vec{A}_1 - \vec{\nabla}X) = \text{div}(\vec{A}_1) - (\vec{\nabla}, \vec{\nabla}X) = \text{div}(\vec{A}_1) - (\vec{\nabla}, \vec{\nabla})X = \text{div}(\vec{A}_1) - \Delta X$$

Оказывается, что ΔX можно сделать равным любой наперед заданной функции. И действительно, уравнение $\Delta\varphi = -4\pi\rho$ имеет решение относительно φ для любой функции ρ . То есть $\Delta\varphi$ можно сделать равным любой наперед заданной функции $-4\pi\rho$.

И так произвол в определении \vec{A} таков, что $\text{div}(\vec{A})$ можно изменить на любую величину ΔX . Следовательно, $\text{div}(\vec{A})$ можно сделать равной любой наперед заданной функции. Произвол в определении \vec{A} такой. А вот только ли такой? Казалось бы, произвол только такой. При заданной исходной функции $\text{div}(\vec{A}_1)$ и заданной конечной функции $\text{div}(\vec{A}_2)$ однозначно задан лапласиан $\Delta X = \text{div}(\vec{A}_1) - \text{div}(\vec{A}_2)$. А при заданной величине ΔX однозначно находится X , если потребовать, чтобы правая часть равенства достаточно быстро убывала на бесконечности и $X \xrightarrow{\vec{r} \rightarrow \infty} 0$. Следовательно, однозначно задано изменение

векторного потенциала $\vec{A}_2 = \vec{A}_1 - \vec{\nabla}X$. Вот только правая часть уравнения $\Delta X = \text{div}(\vec{A}_1) - \text{div}(\vec{A}_2)$ не обязана стремиться к нулю на бесконечности. В частности, как мне подсказал мой студент Чубыкин Алексей Дмитриевич, можно рассмотреть волны скалярной функции Ψ , распространяющиеся со скоростью света, так что $\Delta\Psi - \frac{1}{c^2} \cdot \frac{\partial^2\Psi}{\partial t^2} = 0$. Если задать потенциалы через эту

функцию Ψ следующим образом $\vec{A} = -\vec{\nabla}\Psi$ и $\varphi = \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial\Psi}{\partial t}$, то потенциалы будут удовлетворять калибровке Лоренца в вакууме $\text{div}(\vec{A}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial\varphi}{\partial t}$, а электрическое

и магнитное поле $\begin{cases} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial\vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \text{rot}(\vec{A}) \end{cases}$ окажутся равными нулю, если их выразить

через Ψ . То есть поля \vec{E} и \vec{B} (например, нулевые) при заданной величине

дивергенции векторного потенциала, например, в калибровке Лоренца $div(\vec{A}) = -\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial t}$ не задают однозначно (нулевых) величин потенциалов \vec{A} и φ , и в потенциалах остается некоторый произвол.

В различных калибровках потенциалов обычно выбирают различные выражения для $div(\vec{A})$.

1). Калибровка Кулона.

$$div(\vec{A}) = 0$$

В этой калибровке дифференциальные уравнения для потенциалов принимают вид:

$$\begin{cases} \Delta \varphi = -\frac{4\pi}{\varepsilon} \rho \\ \Delta \vec{A} - \frac{\varepsilon \mu}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = \frac{\varepsilon \mu}{c} grad\left(\frac{\partial \varphi}{\partial t}\right) - \frac{4\pi \mu}{c} \vec{j} \end{cases}$$

2). Калибровка $\varphi = 0$.

При этом из дифференциального уравнения $\Delta \varphi + \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial (div(\vec{A}))}{\partial t} = -\frac{4\pi}{\varepsilon} \rho$, справедливого при любой калибровке, получается уравнение

$$\frac{1}{c} \cdot \frac{\partial (div(\vec{A}))}{\partial t} = -\frac{4\pi}{\varepsilon} \rho \quad \Rightarrow \quad div(\vec{A}) = -\frac{4\pi c}{\varepsilon} \cdot \int_{-\infty}^t \rho(t') \cdot dt'$$

Это выражение для дивергенции векторного потенциала можно подставить во второе дифференциальное уравнение для потенциалов и получить уравнение для \vec{A} .

3). Калибровка Лоренца.

$$div(\vec{A}) = -\frac{\varepsilon \mu}{c} \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial t}$$

Дифференциальные уравнения для потенциалов в калибровке Лоренца принимают вид:

$$\begin{cases} \Delta \varphi - \frac{\varepsilon \mu}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \varphi}{\partial t^2} = -\frac{4\pi}{\varepsilon} \rho \\ \Delta \vec{A} - \frac{\varepsilon \mu}{c^2} \cdot \frac{\partial^2 \vec{A}}{\partial t^2} = -\frac{4\pi \mu}{c} \vec{j} \end{cases}$$

Это 4-е уравнения Даламбера вида:

$$\Delta S - \frac{1}{V^2} \cdot \frac{\partial^2 S}{\partial t^2} = -4\pi \chi$$

При $\chi = 0$ уравнение Даламбера становится волновым уравнением, где V — скорость распространения волн.

Сравнивая уравнение Даламбера с дифференциальными уравнениями для потенциалов в калибровке Лоренца, получаем

$$V = \frac{c}{\sqrt{\epsilon\mu}} \text{ — скорость электромагнитных волн.}$$

В оптике $V = \frac{c}{n}$ — определение показателя преломления n . Тогда $n = \sqrt{\epsilon\mu}$.

Общее решение уравнения Даламбера равно сумме частного решения уравнения Даламбера и общего решения волнового уравнения.

Решение волнового уравнения — волны, проходящие мимо рассматриваемых зарядов и токов. Это волны приходящие из бесконечности и уходящие в бесконечность.

Факультатив. Запаздывающие потенциалы.

Без доказательства. Приведем частное решение уравнений Даламбера для потенциалов в виде запаздывающих потенциалов:

$$\left\{ \begin{array}{l} \varphi(t, \vec{r}) = \frac{1}{\epsilon} \cdot \int_{V'} \frac{\rho\left(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{V}\right)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \\ \vec{A}(t, \vec{r}) = \frac{\mu}{c} \cdot \int_{V'} \frac{\vec{j}\left(\vec{r}', t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{V}\right)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \end{array} \right. , \text{ здесь } V = \frac{c}{\sqrt{\epsilon\mu}}.$$

Заметим, что потенциалы почти такие же, как и для постоянных полей. Отличие в том, что потенциалы в точке \vec{r} в момент времени t зависят от источников поля в предшествующий момент $\left(t - \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{V}\right)$, где $\frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{V}$ — время распространения волны или время запаздывания потенциала в точке \vec{r} от потенциала около источника поля.

К этому частному решению можно добавить любые волны, пробегающие мимо источников поля из одной бесконечности в другую бесконечность. Волны могут быть плоские, сферические, цилиндрические и др.

В частности может быть пробегающая волна, которая, уходя от зарядов и токов, в точности гасит частное решение в виде запаздывающих потенциалов.

Вместе с запаздывающими потенциалами эта волна представляет собой решение в виде опережающих потенциалов:

$$\left\{ \begin{array}{l} \varphi(t, \vec{r}) = \frac{1}{\varepsilon} \cdot \int_{V'} \frac{\rho\left(\vec{r}', t + \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{V}\right)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \\ \vec{A}(t, \vec{r}) = \frac{\mu}{c} \cdot \int_{V'} \frac{\vec{j}\left(\vec{r}', t + \frac{|\vec{r} - \vec{r}'|}{V}\right)}{|\vec{r} - \vec{r}'|} dV' \end{array} \right.$$

Это решение в виде волны, приходящей из бесконечности и гаснущей на зарядах и токах. Это — то же решение, что и запаздывающие потенциалы, только обращенное во времени.

Факультатив. Волны напряженности электрического и магнитного полей.

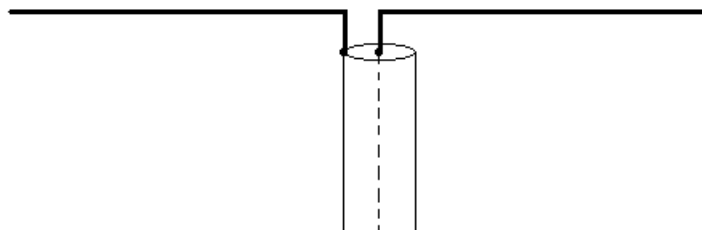
Если волновое уравнение для потенциала продифференцировать, то получится волновое уравнение для производной от потенциала. Любая производная от потенциала удовлетворяет волновому уравнению. Электрическое и магнитное поля выражаются через производные от потенциалов.

$$\left\{ \begin{array}{l} \vec{E} = -\vec{\nabla}\varphi - \frac{1}{c} \cdot \frac{\partial \vec{A}}{\partial t} \\ \vec{B} = \text{rot}(\vec{A}) \end{array} \right.$$

Следовательно, поля \vec{E} и \vec{B} так же удовлетворяют волновым уравнениям.

Факультатив. Простейшая антенна.

Простейшая антенна — это два проводящих прутка, направленных вдоль одной линии, но не соединяющихся друг с другом электрически. Чтобы подводить к передающей антенне (или отводить от принимающей антенны) сигнал по коаксиальному кабелю, нужно центральную жилу электрически соединить с одним прутком, а экран кабеля со вторым прутком. Соединение нужно произвести в точках прутков, которые ближе всего находятся друг к другу.



Факультатив. Электробезопасность.

Смертельный ток: 0.1 А.

Порог чувствительности: 3 мА.

Типовое сопротивление кожи: 10 кОм.

Электрический стул.

В воде 12 Вольт — смертельно опасное напряжение. Фен в ванной.

Птичка на проводе.

Шипение высоковольтных проводов — коронный разряд.

Напряжение пробоя: $E = 30 \text{ кВ/см}$.

Искровой разряд. Молния. Гроза.

В грозу опасно стоять на открытом месте; опасно купаться в озере, тем более — в море; опасно стоять под деревом.

Шаровая молния — плазмOID.

Тлеющий разряд в газе $I < 0.1 \text{ А}$.

Отрицательное дифференциальное сопротивление разряда в газе.

Дуговой разряд $I > 1 \text{ А}$. Сопротивление дугового разряда мало.